



دانشکده علم و صنعت ایران  
محاذنت آموزشی

دفتر برنامه‌ریزی درسی

## مشخصات کلی، برنامه و سرفصل دروس

دوره کارشناسی ارشد مهندسی قدرت  
گرایش الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی



گروه فنی مهندسی  
مجموعه مهندسی برق

تصویب جلسه مورخ ۷۳/۱۱/۹ شورای عالی برنامه ریزی و جلسه مورخ ۸۲/۷/۲۲  
شورای برنامه ریزی درسی دانشگاه علم و صنعت ایران

بسم الله الرحمن الرحيم

برنامه آموزشی دوره کارشناسی ارشد مهندسی قدرت  
گرایش الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی

گروه فنی مهندسی  
مجموعه مهندسی برق

براساس آئین نامه و اگذاری اختیارات برنامه ریزی درسی به دانشگاههای دارای ممیزه، در جلسه مورخ ۸۲/۷/۲۲ شورای برنامه ریزی درسی دانشگاه علم و صنعت ایران برنامه پیشنهادی به شرح پیوست، تهیه شده توسط دانشکده مهندسی برق در خصوص انجام بازنگری عمده در برنامه درسی دوره کارشناسی ارشد مهندسی قدرت مورد موافقت قرار گرفت. تغییرات انجام شده بطور خلاصه عبارتند از:  
تفکیک دوره کارشناسی ارشد مهندسی قدرت به دو گرایش ۱- سیستم های قدرت ۲- الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی و همچنین افزودن درسها جدید ۱- هارمونیک های سیستم های قدرت ۲- کیفیت توان الکتریکی ۳- ادوات Facts به مجموعه دروس هر یک از دو گرایش.

محمد رضا ابوطالبی  
معاون آموزشی دانشگاه علم و صنعت ایران  
۱۳۸۲/۵/۶

برنامه آموزشی دوره کارشناسی ارشد مهندسی قدرت گرایش الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی برای کلیه دانشجویان ورودی نیمسال اول ۱۳۸۲-۸۳ به بعد لازم الاجرا بوده و دانشجویان ورودی ۱۳۸۰ و ۱۳۸۱ نیز در صورتیکه دروس خود را مطابق با این برنامه گذرانده باشند فارغ التحصیلی آنان تحت یکی از عنوانین گرایشهای فوق بلامانع است.

سید محمد تقی صالحی  
رئیس دانشگاه علم و صنعت ایران  
۱۳۸۳/۵/۶



---

## **فصل اول :**

### **تعریف، اهداف، طول دوره و شکل نظام**



## بسمه تعالی

مقدمه: مجموعه ای که از نظر می گذرد حاصل بازنگری انجام شده توسط دانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران بر روی مجموعه مشخصات کلی، برنامه و سرفصل دروس رشته مهندسی قدرت مصوب ۷۳/۱۱/۹ شورای عالی برنامه ریزی می باشد که در تاریخ ۸۲/۷/۲۲ به تصویب شورای برنامه ریزی درسی دانشگاه رسیده است.

در برنامه جدید جهت فراهم ساختن زمینه تحقیق و ایجاد تمرکز بیشتر رشته مهندسی قدرت به دو گرایش تحت نامهای ۱\_ سیستم های قدرت ۲\_ الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی تفکیک شده است.

افزایش سه درس جدید و بازنگری فهرست دروس جبرانی از دیگر موارد اصلاحی این مجموعه می باشد.

### ۱\_ تعریف و اهداف :

دوره کارشناسی ارشد قدرت مرکب از دروس نظری و کار تحقیقاتی در زمینه های قدرت الکتریکی است. هدف از ایجاد این دوره، تربیت دانش آموختگانی است که با فعالیت در زمینه های برنامه ریزی، مدیریت و بهره برداری طرح و پیاده کردن پروژه های تولید و تبدیل، انتقال، توزیع انرژی الکتریکی و تأسیسات الکتریکی بتواند به نحو مؤثری پاسخگوی نیازها و کمبودهای کشور باشند.

### ۲\_ مهارت‌های دانش آموختگان :

دانش آموختگان این دوره می توانند علاوه بر کار آموزشی و یا پژوهشی در دانشگاهها و مراکز تحقیقاتی، در وزارت‌خانه ها و سازمانهای مسئول اجرای طرحهای صنعتی که در سطح گسترده با مسائل قدرت الکتریکی رو به رو هستند، فعالیت نمایند.

### ۳\_ طول دوره و شکل نظام :

برنامه های درسی این دوره برای چهار نیمسال طرح ریزی شده است. طول هر نیمسال ۱۶ هفته آموزشی کامل، مدت هر واحد درس نظری، آزمایشگاهی و کارگاهی به ترتیب ۱۶، ۳۲ و ۴۸ ساعت می باشد.

### ۴\_ شرایط گزینش دانشجو :

شرایط گزینش دانشجو علاوه بر شرایط عمومی به شرح زیر می باشد :

الف- دارا بودن مدرک کارشناسی در یکی از رشته های مجموعه کارشناسی برق (قدرت، الکترونیک، مخابرات و کنترل) و همچنین کارشناسی مهندسی کامپیوتر گرایش سخت افزار  
ب- موفقیت در آزمون کتبی ورودی



---

**فصل دوم :**  
**واحدهای درسی و جدولهای دروس**



تعداد واحدهای درسی این دوره بدون در نظر گرفتن دروس جبرانی مطابق با جدول(۱) برابر ۳۲ واحد به شرح زیر است:

### جدول ۱- کلیه دروس

ردیف	نوع دروس	واحد
۱	دروس اصلی (اجباری)	۹ حداقل
۲	دروس تخصصی (اختیاری)	۱۵ حداکثر
	توجه : مجموع واحدهای اصلی و تخصصی باید برابر ۲۴ واحد باشد.	
۳	سمینار	۲
۴	پایان نامه	۶
	توجه : کمینه تحصیلات تکمیلی مجری دوره می تواند در ازاء حذف یک درس اختیاری ۲ واحدی تعداد واحد پایان نامه را به ۹ واحد افزایش دهد.	

#### ۱- دروس جبرانی :

در صورت صلاح‌حید کمیته تحصیلات تکمیلی، پذیرفته شدگان می بایست تمام یا تعدادی از دروس معرفی شده در جدول شماره ۲ را به عنوان دروس جبرانی بگذرانند.

#### ۲- دروس اصلی (اجباری) :

دروس اصلی به گونه ای انتخاب شده اند که مبانی و اصول لازم برای این رشته را پوشش دهند و نسبت به دروس تخصصی دارای اولویت می باشند. این دروس همگی ۳ واحدی بوده و در جدول شماره ۳ معرفی شده اند. دانشجو می بایست حداقل ۹ واحد از این دروس را اخذ نماید.

#### ۳- دروس تخصصی (اختیاری) :

دروس تخصصی، امکاناتی را برای فعالیت تخصصی و تمرکز بیشتر در یک زمینه خاص فراهم می آورند. این دروس همگی ۳ واحدی بوده و در جدول شماره ۴ معرفی شده‌اند. دانشجو می تواند حداکثر ۱۵ واحد از این دروس را اخذ نماید.

توجه: اخذ دروس می بایست به گونه ای باشد که مجموع واحدهای اصلی و تخصصی برابر ۲۴ واحد گردد.

#### ۴- سمینار :

گذراندن درس سمینار (۲ واحد) برای دانشجویان هر گرایش اجباری است. در این درس دانشجو با گزینش یک موضوع مرتبط با گرایش خود و با نظارت یک استاد مشاور پیرامون موضوع انتخاب شده مطالعه و پژوهش به عمل می آورد. این پژوهش می بایست در برگیرنده تاریخچه‌های از پژوهش‌های انجام شده، وضعیت کنونی و پیش‌بینی روند پژوهش مورد نظر باشد. نتیجه پژوهش می بایست به صورت یک گزارش کتبی و یک ارائه شفاهی، عرضه گردد.



**۵- پایان نامه :**

در این دوره دانشجو با انجام یک پایان نامه ۶ واحدی به تحقیق و پژوهش پردازی مساله خاصی می‌پردازد. موضوع پایان نامه الزاماً می‌بایست در یکی از زمینه‌های مرتبط با گرایش دانشجو باشد و زمینه علمی و عملی لازم برای انجام آن با درسهای اخذ شده توسط دانشجو، فراهم شده باشد. مقررات مربوط به دفاع و ارزیابی پایان نامه مطابق آئین نامه‌های تحصیلات تکمیلی می‌باشد.

**جدول ۲- دروس جبرانی**

ساعت			تعداد واحد	عنوان درس	ردیف
عملی	نظری	جمع			
-	۴۸	۴۸	۳	ماشین‌های الکتریکی ۳	۱
-	۴۸	۴۸	۳	بررسی سیستم‌های قدرت ۲	۲
-	۴۸	۴۸	۳	الکترونیک صنعتی	۳
-	۴۸	۴۸	۳	حافظت ورله‌ها	۴
-	۴۸	۴۸	۳	عایق‌ها و فشارقوی	۵
-	۴۸	۴۸	۳	تولید و نیروگاه	۶
-	۴۸	۴۸	۳	ماشین مخصوص	۷

**جدول ۳- دروس اصلی (اجباری) گرایش الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی (حداقل ۹ واحد):**

پیش‌نیاز	ساعت			تعداد واحد	عنوان درس	ردیف
	عملی	نظری	جمع			
الکترونیک صنعتی	-	۴۸	۴۸	۳	الکترونیک قدرت ۱	۱
الکترونیک قدرت ۱	-	۴۸	۴۸	۳	الکترونیک قدرت ۲	۲
ماشین‌های الکتریکی ۳	-	۴۸	۴۸	۳	تئوری جامع ماشینهای الکتریکی	۳
جبر خطی (با درس معادل در دروس لیسانس)	-	۴۸	۴۸	۳	کنترل مدرن	۴
ماشین‌های الکتریکی ۳	-	۴۸	۴۸	۳	طراحی ماشینهای الکتریکی	۵



#### جدول ۴- دروس تخصصی (اختیاری) گرایش الکترونیک قدرت و ماشینهای الکتریکی (مجموع واحدهای

اجباری و اختیاری اخذ شده باید برابر ۲۴ واحد شود) :

پیشناز	ساعت			تعداد واحد	عنوان درس	نمره
	عملی	نظری	جمع			
بررسی سیستم‌های قدرت ۲ و ماشینهای الکتریکی ۳	-	۴۸	۴۸	۳	دینامیک سیستم‌های قدرت الکتریکی ۱	۱
عایقها و فشارقوی	-	۴۸	۴۸	۳	مهندسی فشارقوی الکتریکی پیشرفته	۲
ماشینهای الکتریکی ۳	-	۴۸	۴۸	۳	روشهای اجزاء محدود در الکترومغناطیس	۳
ماشینهای الکتریکی ۳، بررسی سیستم‌های قدرت ۲	-	۴۸	۴۸	۳	دینامیک غیرخطی سیستم‌های قدرت	۴
بررسی سیستم‌های قدرت ۲	-	۴۸	۴۸	۳	کنترل توان راکتیو در سیستم‌های قدرت	۵
بررسی سیستم‌های قدرت ۲ و ماشینهای الکتریکی ۳	-	۴۸	۴۸	۳	بررسی حالات گذرا در سیستم‌های قدرت	۶
بررسی احتمالی سیستم‌های قدرت	-	۴۸	۴۸	۳	بررسی احتمالی سیستم‌های قدرت	۷
ریاضیات مهندسی پیشرفته	-	۴۸	۴۸	۳	قابلیت اعتماد در سیستم‌های قدرت	۸
—	-	۴۸	۴۸	۳	بررسی و شناخت انرژی‌های نو	۹
کنترل مدرن	-	۴۸	۴۸	۳	شبیه سازی و مدلسازی	۱۰
کنترل مدرن یا کنترل پیشرفته با نظریه سیستم‌های خطی	-	۴۸	۴۸	۳	سیستم‌های کنترل دیجیتال	۱۱
کنترل مدرن یا کنترل پیشرفته با نظریه سیستم‌های خطی (با همزمان)	-	۴۸	۴۸	۳	کنترل بهینه	۱۲
کنترل فرآیندهای انافقی (تصادفی)	-	۴۸	۴۸	۳	سیستم‌های کنترل چند متغیره	۱۳
شناختی سیستم‌ها	-	۴۸	۴۸	۳	شبکه‌های عصبی	۱۴
میکروپروسسور	-	۴۸	۴۸	۳	حافظت پیشرفته سیستم‌های قدرت	۱۵
حافظت و رله‌ها	-	۴۸	۴۸	۳	بهره‌برداری از سیستم‌های قدرت پیشرفته	۱۶
ماشینهای الکتریکی ۳ و بررسی سیستم‌های قدرت ۲	-	۴۸	۴۸	۳	هارمونیک‌های سیستم‌های قدرت	۱۷
کیفیت توان الکتریکی	-	۴۸	۴۸	۳	کیفیت توان الکتریکی	۱۸
facts	-	۴۸	۴۸	۳	ادوات	۱۹
مباحث ویژه در مهندسی قدرت ۱	-	۴۸	۴۸	۳	مباحث ویژه در مهندسی قدرت ۲۰	۲۰
مباحث ویژه در مهندسی قدرت ۲	-	۴۸	۴۸	۳	مباحث ویژه در مهندسی قدرت ۲۱	۲۱
یکی از دروس کارشناسی ارشد سایر گرایش‌های	-	۴۸	۴۸	۳	مجموعه مهندسی برق	۲۲
با نظر استاد راهنمای و تأیید گروه	-	۴۸	۴۸	۳		۲۳

\* بعضی از دروس پیشناز، مربوط به دوره های کارشناسی ارشد سایر گرایش‌های مجموعه مهندسی پرتوافزون است.



**جدول ۵- سمینار و پایان نامه**

ردیف	عنوان درس	تعداد واحد	ملاحظات
۱	سمینار	۲	
۲	پایان نامه	۶	کمیته تحصیلات تکمیلی مجری دوره می تواند در ازاء حذف یک درس اختیاری ۳ واحدی تعداد واحد پایان نامه را به ۹ واحد افزایش دهد.



## الکترونیک قدرت ۱



تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : الکترونیک صنعتی

سرفصل دروس : (۵ ساعت)

I- برشگرهای جریان دائم

II- مباحث تکمیلی در اینورترها (SPWM, P WM .....

III- برشگرهای جریان متناوب

IV- سیکلوکاونورها

V- کنترل دور موتورهای AC و بلوک دیاگرام مدار کنترل آنها

" " " " DC " " " VI

VII- مبدل‌های تشحیدی و نیمه تشحیدی

### مراجع :

- 1- Power Electronics, Circuits, devices, And Applications; M.H.Rashid-1988
- 2- Power Electronics; Kjeld Thorborg-1988
- 3- Power Electronics and Ac Drives; B.K. Bose- 1986
- 4- Thyristor-Phase Controlled Converters and Cycloconverters; B.R. Pelly- 1971
- 5- Les Convertisseurs de L' electronique de Puissance; Guy Seguier- Vol.2- 3- 4- 1987

## الکترونیک قدرت II



تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیشگاه : الکترونیک قدرت ۱

سفرصل دروس : ( ۵۱ ساعت )

مطالب پیشرفتی در کنترل باشین های D.C. و A.C. و سایر  
جنبه های تحقیقاتی و آزمایشگاهی در زمینه الکترونیک قدرت که با  
هدایت استاد مربوطه انجام خواهد یافت نظیر سیمولاسیون مبدل های  
جزیان و بار آن جهت پیش بینی و بهبود کارکرد گروه، کمپانی های  
دینامیک شیکه های قدرت و عملکرد سیستم بهورت فیلتر های اکتیو،  
مباحث تکمیلی در مبدل های تشدیدی و نیمه تشدیدی، مباحث مختلف  
در نحوه کاهش هارمونیک ها و مسائل ویژه در الکترونیک قدرت .

مراجع : علاوه بر منابع ذکر شده در الکترونیک قدرت ۱

- 1- Control of Electrical Drives; W. Leonhard-1985.
- 2- Thyristor DC Drives; P.C. Sen-1981
- 3- Electronique De Puissance  
    1- Commande Des Moteurs A Courant Continu  
        R. CHAUPRADE \_ EYROLLES\_ 1984.
- 4- Electronique De Puissance  
    2- Commande Des Moteurs A Courant Alternatif  
        R. CHAUPRADE \_ F. MILSANT  
        EYROLLES\_ 1984.

## تئوری جامع ماشین های الکتریکی

تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیشنبه : ماشین ۳

سفرصل دروس : (۵۱ ساعت)

### فصل اول - کلیات



۱) معادلات ولتاژ- جریان مدارهای ترانسفورماتور دو و چند سیمه با حرکت

نسبی

۲) ماتریس امدادانس

۳) ماشین های باکلاف های واقعی و کلاف های ساختگی (Pseudostationary)

۴) سیستم های واحد ( PER- UNIT ) در ماشین های الکتریکی

۵) متغیرهای فازوری و لحظه ای و ابراتورهای سیماید ( Heaviside )

۶) تبدیل متغیرهای باتوان ثابت شده

۷) استخراج معادلات پارک و مدارهای معادل dq برای ماشین جامع

درومحوری

### فصل دوم - ماشین های کموتاتوری DC

۱) معادلات حرکت در ماشین کموتاتوری DC جامع

۲) بررسی خصوصیات ماشین های کموتاتوری DC به کمک معادلات

پارک

۳) بررسی رفتار ماشین در حالت پایدار ( Steady State )



- ۴) بررسی رفتار دینامیکی ماشین
- ۵) تمايزبین گذای الکترومناطیسی والکترومکانیکی
- ۶) بررسی حالت گذای ماشین در اتحال کوتاه ناگهانی ماشین
- ۷) بررسی حالت گذرا در متادین و آبلیدین
- ۸) گذای الکترومناطیسی برای سیگنال های بزرگ و کوچک
- ۹) بررسی حالت گذای ماشین در تنذیه از AC به کمک یکسو کننده

### فصل سوم - ماشین های القائی سه فاز

- ۱) معادلات جامع موتور در مختصات پارک و بر حسب  $\theta$
- ۲) معادلات پارک در سیستم  $u_1$
- ۳) دیگر معادلات لازم برای بررسی عملکرد موتور
- ۴) حالت های گذای الکترومناطیسی والکترودینامیکی
- ۵) مشخصه های بارداری موتور در حالت پایداریه کمک مدل  $dq$  موتور.
- ۶) تاثیر اشباع و راه های ملاحظه کردن آن
- ۷) ارتباط پارامترهای روتور بالغزش
- ۸) معادلات سیستم مکانیکی موتور
- ۹) بررسی حالت گذای موتور با اعمال بار، قطع بار، عیب سه فاز و منکوس کردن جهت چرخش .
- ۱۰) بررسی حالت گذای موتور در اتحال به ولتاژ نامتعادل به کمک مولفه های ترتیب مثبت و منفی
- ۱۱) مدل کامل (درجه ۵) و مدل های ساده ترموتور برای شبیه سازی آن



## فصل چهارم - ماشین های سنکرون سه فاز

(۱) معادلات جامع ماشین و بیان آنها بر حسب  $\psi$

(۲) معادلات ماشین بر حسب  $\theta$

(۳) کار ماشین در حالت پایداری و ولتاژ متعادل

(۴) بررسی حالت های گذراي الکترومکانيکي و الکترومغناطيسي

(۵) رفتار تابي (Swing) زوایتور سنکرون در بی اغتشاش سیستم

(Eigenvalues)

(۶) پایداری ماشین و مقادیر ویژه

(۷) معیار مساحت بر ابر

(۸) عملکرد آسنکرونی و نامتعادل ماشین سنکرون

(۹) راکتانس هاوئابت های زمانی مختلف ماشین و احیت آنها

(۱۰) عملکرد زیراتور آسنکرون در اتمال به شین بینهایت

(۱۱) کنترل تحریک زیراتور سنکرون

(۱۲) مدل های کامل و ساده ماشین های سنکرون برای شبیه سازی آن

مراجع:

- 1) Analysis of Electric Machinery  
Paul C. Krause , 1987, Mc. Graw- Hill, USA.
- 2) Generalized Theory of Electrical Machines  
P.S. Bimbhra, 1997, Khanna pub. INDIA.
- 3) The General Theory of Alternating Current Machines.  
B. Adkins & R. G.Harley, Chapman & Hall, UK
- 4) Electric Machine Dynamics  
I. Boldea & S.A. Nasar, 1987, Macmillan Pub.Co,USA

- 5) Response Analysis of AC Electrical Machines  
Computer Models and Simulation  
J.R. Smith, 1990, Research Studies Press ltd, UK.
- 6) Analysis of Electrical Machines  
R.T. Smith, 1982, Pergamon Press UK.





## کنترل مسدرن

تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیشناز : کنترل سیستم‌های خطی - جبرخطی (با معادلات معادل در

دروس لیسانس )

سفرصل دروس : (۱۵ ساعت )

تقسیم بندی سیستم‌ها - متغیرهای حالت State Variable

معادلات حالات State Equations : فضای حالت ، مسیر حالت ،

نوشتن معادله حالت برای سیستم‌های مختلف - مدل حالت فاز و نرمال

( فرم Companion ، فرم Jordan - سیستم‌های

-SISO, MIMO - روش‌های ترمالیزه کردن معادله حالت .

نمای شکل سیستمها Signal Flow Diagram

بدست آوردن تابع تبدیل سیستم Signal Flow Diagram

-SISO, MIMO از روی معادله حالت وبالعکس برای سیستم‌های

-State Transition حل معادله حالت ، ماتریس انتقال حالت Matrix

کنترل پذیر رورو، بیت شوندگی سیستم‌های متصل - تحلیل پایداری

سیستم‌های چند متغیره - جا به جانمودن قطبها POLE ASSIGNMENT

در سیستم‌های کنترل با یک ورودی و یک خروجی و کاربرد تئوری لیاپانوف

( Liapunov ) - تجزیه و تحلیل سیستم‌های غیرخطی و خطی

Desciuling Function کردن آنها - توابع توفیخی

روش‌های تحلیلی و لیاپانوف Liyapanov - کنترل بهینه

Linear Quadratic Optimal Control

مراجع :

- 1- Ref—"linear Control System" D,Azzu & Haupis Analysis And Design
- 2- "Linear System Fundamentals"  
J.G Reid, 1983
- 3- "Control And Dynamic System"  
Y. Takahashi, M. Rabin, D.Auslander. 1972.
- 4- MODERN CONTROL THEORY  
WILLIAM L. BROGAN, QUANTUM PUBLISHER, INC.
- 5- LINEAR SYSTEMS ANALYSIS, GEORGE M.  
SWISHER, 1974.  
MATRIX PUBLISHERS 1976.





## طراحی ماشینهای الکتریکی

تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیشیار : ماشینهای الکتریکی ۳ و آر

سrfصل دروس : (۵۱ ساعت)

مشخصات وبار امترهای اساسی برای تعیین ابعاد ماشین .

انتخاب قطر و طول ماشین .

کلیات در رابطه با فلوی مغناطیسی در ماشینها :

فلوهای مختلف یک ماشین الکتریکی ، متدهای مطالعه فلوی مغناطیسی از قبیل متدهای آنالیز ریاضی ، متدهای آنالیز عددی ، متدهای گرافیک ، متدهای تجربی و ترسیمی، چگونگی تقسیم اندوکسیون در فاصله هوایی و ...

محاسبه منحنی مغناطیسی ماشین : محاسبه مشخصات فاصله هوایی، آمپر دوراندوانی و محاسبه مغناطیسی اندوکتور ماشینها با خط بر جسته فرم فلوی مغناطیسی در فاصله هوایی یک ماشین کردن ، تعاریف مربوط به فلوهای دیفرانسیل .

محاسبه فلوهای فراری و راکتانسیا فراری اندوئی .

محاسبه تلفات در ماشینها کردن : از قبیل تلفات مکانیکی ، آهن و مس .

مسئله حرارت در ماشینها و محاسبه وانتیلاسیون اهمیت مسئله، کلیات روی تولید گرمانده داخل ماشینها و انتقال بوسیله کنکسیون ، هدایت و تشعشع و متدهای عملی جهت تعیین مقادیر آنها

مسائل مربوط به طراحی سیم پیچ ماشینهای الکتریکی (نوع عایق)

بندی وغیره )

استفاده از روش‌های کامپیوتری در طراحی ماشینهای الکتریکی.

مراجع :

1- Calcul Des Machines  
Electriques Tournantes  
A. Belot  
Paris- école Supérieure D'électricité



## دینامیک سیستم‌های قدرت الکتریکی I



تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : بررسی سیستم‌های قدرت ۲ و ماشین‌های الکتریکی ۲

سفرصل دروس : (۵۱ ساعت)

مقدمه ، تعاریف ، مسائل جاریه دینامیکی - مسائل عادی در کنترل  
مدل عنصر اصلی ، سیستم برای بررسی دینامیکی : مدل دینامیکی بار ،  
مدل ماشین سنگرون ، مدل درجه پائین ، مدل درجه بالا ، مدل مدار تحریک  
و تنظیم کننده ولتاژ ، مدل گاورنر ، مدل توربین آبی ، توربین بخار ،  
توربین گازی ، مدل نیروگاه اتمی .

تقسیم بندی مسائل دینامیکی

دینامیک سیستم با ثابت زمانی بزرگ

کنترل باروفرکانس ، پاسخ بولبروکنترل آن

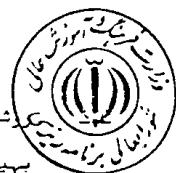
کنترل ثانویه در سیستم‌های قدرت

کنترل ولتاژ و توان راکتیو

پایداری دینامیکی و گذرا ، نوسانات تحت سنگرون ، نوسانات حاصل در

اثرکلید زنی

نوسانات با فرکانس پایین و کنترل‌های اضافی : مدل سیستم قدرت برای  
بررسی نوسانات با فرکانس پایین - روش‌های بهبود دمپینگ سیستم توسط  
کنترل‌های اضافی در مدار تحریک - روش‌های بهبود دمپینگ سیستم توسط  
کنترل گاورنر .



کنده های خطی بهینه  
بهینه ، حل معادله ماتریسی ریکاتی - کاربرد متادیر ویژه در طراحی کنترل  
تجزیه و تحلیل مدل دینامیکی کلی سیستم

پایداری دینامیکی سیستم ، بهبود پایداری دینامیکی ، بهبود پایداری  
دینامیکی با استفاده از کنترل کمکی تحریک  
پایدارسازشکه قدرت

نوسانات زیرسنکرون : مدل الکتریکی مکانیکی برای بررسی پدیده  
نوسانات زیرسنکرون - بررسی کنترل مدار تحریک - بررسی کنترل خطی  
بهینه برای نوسانات زیرسنکرون .

مدل معادل دینامیکی سیستم قدرت الکتریکی در خارج از حوزه بررسی :  
معادل برایه مقابله ویژه - معادل برایه همایشی - معادل برایه ایمه  
اغتشاشات اتفاقی - معادل با استفاده از اندازه گیری و روشهای احتمالی  
روشن مستغیم لیاپانوف و کاربردان جهت بررسی پایداری گذرا  
موضوعات روزد رکنترل دینامیکی

مراجع :

Electric Energy System Theory, an introduction  
By, Ollie I. Elgerd, Mc Graw Hill 1982 Power  
System Dynamics, By Yau-nan YU, Academic  
Press 1983.

IEEE Power Engineering Society 1975,  
Dynamic System Performance.

Symposium on Adequacy & Philosophy of Modelling IEEE Proc,

بنامات جدید در زمینه مسائل دینامیکی سیستم قدرت .

## عنوان : مهندسی فشار قوی الکتریکی پیشرفته

مشخصات :

پیشناز : عایقها و فشار قوی

نوع درس : اختیاری

- پروژه :

نوع واحد : نظری

جمع ساعات تدریس : ۴۸

تعداد واحد : ۳

هدف :

سرفصلها :

- ۱- یادآوری قوانین الکترواستاتیک : قانون کولن- میدان الکتریکی - گشتاور الکتریکی - دو قطبی ها- بردار جابجایی- قانون گوس- تئوری تانزند- قانون پاشن.
- ۲- آثار میدانهای الکتریکی : پلاریزاسیون- یونیزاسیون- ظرفیت های جزئی- بارفضایی- ضریب حساسیت- تلفات عایقی- تخلیه جزئی- شکست الکتریکی.
- ۳- روشهای محاسبه شدت میدان الکتریکی : انواع میدان های الکتریکی- معادلات میدان- روشهای تحلیلی- روشهای تجربی- روشهای ترسیمی- روشهای آنالوگ- روشهای عددی.
- ۴- خواص عایق های الکتریکی : قابلیت هدایت- مقاومت مخصوص- مقاومت عایقی- مقاومت سطحی- ضریب تلفات- ضریب گذرهای استقامت الکتریکی- استقامت حرارتی- اندازه گیری های لازم-
- ۵- تولید و اندازه گیری ولتاژهای زیاد : کاربرد ولتاژهای زیاد در سیستم های عایقی- شکل موج ولتاژهای زیاد- روشهای تولید ولتاژهای زیاد- روشهای اندازه گیری ولتاژهای زیاد.
- ۶- اصول طراحی عایقی تجهیزات فشارقوی : مقره ها- بوشینگ ها- کابل ها- محدودیت های عایقی- تعدیل شدت میدان الکتریکی- تعدیل غیر یکنواختی توزیع پتانسیل- بهره وری عایقی.
- ۷- نگهداری عایقی تجهیزات فشارقوی : تأثیر عوامل محیطی- تأثیر آلاینده ها بر عایق های بیرونی- روشهای افزایش استقامت سطحی- روشهای پیشگیری از تخریب سطحی- تعدیل اضافه ولتاژ- بازیافت عایقی.
- ۸- آزمایش های فشارقوی : ضوابط و دستور العمل های استاندارد- انواع آزمایشها- ارزیابی عایقی- تخفیف عمر عایقی.

## منابع و مراجع پیشنهادی :

- ۱- حسین محسنی، "مهندسی فشارقوی الکتریکی پیشرفته" ، دانشگاه تهران، ۱۳۷۷.
- 2- E.Kuffel, W.S.Zaengl, "High Voltage Engineering" , Pergamon Press Oxford,2000.
- 3- J.S.T.Looms, "Insulators for High Voltages" , Peter Peregrinus Ltd, London, 1990.
- 4- M.S.Naidu, "High Voltage Engineering" ,India, 2002.

محل مهر	شرح تغییرات	تاریخ	ویرایش
	تدوین توسط شورای عالی برنامه ریزی	۷۳/۱۱/۹	تدوین اولیه
	بازنگری توسط رانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران	۸۲/۷/۲۲	بازنگری اول
			بازنگری دوم

## روش‌های اجزا، محدود در الکترومغناطیس



تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : ماشین ۲

سفرفصل دروس : (۵۱ ساعت)

- اصول ریاضی روش اجزا، محدود

- معادلات مشتق جزئی حاکم بر پدیده های فیزیکی - معادلات ماکسول

- روش حل معادلات دیفرانسیل بفرم انگرال

(Variational Formulation)

- توابع پایه جهت تقریب توابع

- روش مستقیم کردن یک تابع انگرالی

- روش‌های مختلف تشکیل فرم انگرالی Functional

- معادله اولر-لاگرانژ Euler-Lagrange

- فرم ضعیف Weak Form

- فرم انرژی Energy Form

- روش Weighted Residuals

- روش Collocation Method

- روش اجزا، محدود

- روش اجزا، محدود برای مسائل یک بعدی، دو بعدی و سه بعدی و

متغیر بازمان

- المان‌های یک بعدی، دو بعدی و سه بعدی

- فرم بتانسیلی معادلات میدان الکتریکی و مغناطیسی

- تشکیل معادلات برای هرجز،

- تشکیل معادلات کلی

- اعمال شرایط مرزی

- روش‌های حل معادلات کلی

- روش‌های کامپیوتری برای بدست آوردن نتایج نهائی



- 1- " FEM for Electrical Engineers" by Sylvester
- 2- " Introduction to FEM" by Reddy
- 3- "Computer Aided Design in Magnetics" by Lowther
- 4- "CAD in Electromagnetics" by Coulomb

## دینامیک غیرخطی سیستم‌های قدرت



تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : ماشین‌های الکتریکی ۳ بررسی ۲

سرفصل دروس : (۵۱ ساعت)

۱- مقدمه : تعاریف پایداری گذارادرسی سیستم قدرت (تک ماشین باس بینهایت و چند ماشینه) یادآوری روش مستقیم لیابانوف نقاط تعامل

۲- مدل سازی دینامیکی سیستم قدرت برای تغییرات بزرگ

مدل یک ماشین و باس بینهایت

مدل دو ماشین

مدل چند ماشین

مدل درجه بالای ماشین سکرون با اثرات غیرخطی شار

(Flux Decay شار )

مدل سیستم تحریک مدل درجه بالای چند ماشین با اثرات غیرخطی

(Flux Decay شار )

مدل بارهای غیرخطی (وابسته به فرکانس و ولتاژ)

-نمایش فضای حالت مدل‌های یادشده با استفاده از مرکز زاویه COA

۳- توابع لیابانوف و ارزی برای سیستم قدرت

توابع برآنرژی لیابانوف برای تک ماشین باس بینهایت

توابع ارزی لیابانوف برای جنبین ماشین

( Group Energy Function )

توابع انرژی برای چندین ماشین با مدل مفصل شامل سیستم تحریک و  
بارهای وابسته به ولتاژ

تعمیم معیار سطوح مساوی روش‌های تجزیه و ترکیب

Decomposition Aggregation

۴- محاسبه مناطق پایداری برای سیستم چند ماشینه

منطقه جذب و پایداری و مشخصات مرزهای پایداری

روش‌های مختلف با استفاده از PEBS و uep

۵- کاربرد

بررسی پایداری گذرا

بررسی ایمنی Security Assessment

روش uep

روش CUEP

روش EBS

روش MOL

بررسی ایمنی دینامیکی

Dynamic Security Assessment

۶- موارد جدید در بررسی تابع انرژی

توابع برداری لیاپانوف وغیره

"Energy Function Analysis for Power

System Stability" by M.A.PAI, 1989 Kluwer

Academic Publishers ISBN 0-7913-9035-0

"Power System Stability"

by M.A. PAI, 1981 North-Horthd Publishing

Company ISBN 04448-6 310-9

مقالات متعدد نوشته شده در زمینه پایداری گذرا و تابع انرژی و روش لیاپانوف.





## کنترل توان راکتیو در سیستم‌های قدرت

تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : بررسی سیستم‌های قدرت ۲

صرفه‌ل دروس : (۵۱ ساعت)

ایجاد توان راکتیو و عنابر ایجاد کننده آن .

کنترل توان راکتیو در حالت ایستا: جبران کردن بار- جبران کردن

خط‌لوط - جبران کننده موازی و جبران کننده موازی و جبران کننده سری -

جبران کردن با تحریفیه بندي خط

اثرات دینامیکی جبران کننده : تاثیرات در دوره گذرا- تاثیرات در

اولین نوسان - تاثیرات در نوسانات ممتد.

وسائل جبران کننده : راکتورها- خازنهای سری - خازنهای سنکرون

جبران کننده های استاتیک و طرزکار، طراحی آنها .

اثرات هارمونیکی جبران کننده ها: اثرهارمونیک هابرخط- بروط

مخابراتی - فیلترها .

هماهنگی توان راکتیو: کنترل بهینه توان راکتیو- مدل‌های کامپیوتری

قابل استفاده در این زمینه .

مسائل ویژه در کنترل راکتیو.

مراجع :

I- Reactive Power Control in Electric Systems.

T. J . E . Miller,  
John Wiley & Sons



## بررسی حالات گذرا در سیستم‌های قدرت

تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : بررسی سیستم‌های قدرت ۲ و ماشین‌های الکتریکی

سفرفصل دروس : ( ۵۱ ساعت )

بررسی حالتهای گذرای الکترومناگناطیسی در شبکه‌های قدرت

شامل : روش‌های نرده‌ای Lattice ، بیزرون ، کنولوشن

( Convolution ) ، بررسی در حوزه فرکانس ، تبدیل Z

( Z-Transform ) - مدلسازی و مدارهای معادل شکه و سیستم‌های

انتقال زیرزمینی .

بررسی حالتهای گذرا در ترانسفورماتورها و اکتورها شامل :

مدل فیزیکی سیستم‌های الکترومناگناطیسی ساکن ، حل معادلات

دیفرانسیل و تعیین جریانها و لتاژهای ترانسفورماتورهای یک فاز و

فازه.

مقایسه نتایج تئوری و تجربی در ترانسفورماتورهای یک فاز و فازه.

بررسی حالتهای گذرا در ماشین‌های الکتریکی شامل :

امواج ساکن و سیار در سیم پیچها ، طرز تقسیم ولتاژ ضربهای در سیم پیچها و

مدلسازی جهت تعیین ولتاژ ضربهای در قسمت‌های مختلف سیم پیچ .

مراجع:

- 1- Z- Transform Electromagnetic Transient Analysis In High- Votage Networks (W.Derek Humpage)
- 2- A Method For Solving Transient Phenomena In Multiphase Systems .( H.W. Dommel)
- 3- Electromagnetic Transient Analysis In EHV Power Networks (Derek Humpage And Kit-Pa Wong, of The Ieee, 1982)
- 4- Transient Current In Nonlinear Electromagnetic Devices (William K.Mac Fadyen)
- 5- Electric Machinery (Fitzgerald)



بررسی احتمالی سیستم‌های قدرت



تعداد واحد :

نوع واحد :

پیش‌نیاز :

سرفصل دروس :

۱- مقدمه‌ای بر شرایط عدم قطعیت در بسیاره برداری، برنامه ریزی و طراحی

سیستم‌های قدرت

۲- کاربرد تئوری تصمیم‌گیری در سیستم‌های قدرت

۳- بررسی احتمالاتی بخش توان

۴- بررسی احتمالاتی اتحال کوتاه

۵- بررسی احتمالاتی پایداری سیستم‌های قدرت

۶- شبیه سازی مانتوکارلو و کاربردان در سیستم‌های قدرت

مراجع :

1- Probability Concepts in Electric  
Power Systems. BY: George J. Anders  
John Wiley & Sons

قابلیت اعتماد در سیستم های قدرت



تعادل واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیشیار : ریاضیات پیشرفته مهندسی

سفرحل دروس : (۵۱ ساعت)

فرآیندهای مارکف - فرآیند تجدید - مدلسازی فضای حالت - قابلیت اعتماد عنابر - آمادگی - تعمیر و نگهداری - قابلیت اعتماد سیستم ها - مدلسازی منطقی سیستم ها - روش های شبکه - روش های فضای حالت - قابلیت اعتماد سیستم تولید - قابلیت اعتماد سیستم توزیع - قابلیت اعتماد سیستم قدرت .

مرجع :

- 1- Reliability Modelling in Electric Power Systems By. J. Endreng
- 2- Power System Reliability Calculations By. R. Billinton
- 3- Introduction to Reliability in Design By. Charles O. Smith
- 4- Papers from the literature

بررسی و شناخت انرژیهای نو



تعداد واحد : ۳

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : ندارد

سرفصل دروس : (۱۵ ساعت)

وpecیت انرژی درجهان - میزان محرف انرژی درحال آینده - منابع  
کنونی انرژی و میزان بهره برداری - نخاټ انرژی - توزیع انرژی - انرژی  
خورشیدی - انرژی باد - انرژی گداخت و شکافت ، Wave Energy  
، Geotherm 1 Energy , Bio Energy , ...  
بررسی اقتصادی ، وضعيت درایران و جهان .

مراجع :

- 1- Reliability Modeling In Electric Power System By: J. Endrenyi
- 2- Introduction To Reliability In Design By: Charles O. Smith
- 3- Reliability Evaluation of Engineering Systems: Concepts And Techniques
- 4- Method For Statistical Analysis Of Reliability & Life Data  
By: Nancy R.Mann  
Ray E.Schafer And Nozer D. Sing Purwalla





## شبیه سازی و مدلسازی

تعداد واحد: ۲

نوع واحد:

پیش‌نیاز: دانشجوی کارشناسی ارشد با توافق استاد

سفرفصل درس: (۵۱ ساعت)

۱- اصول مدلسازی راستنمایی ( validation )، اجرا  
مدل (چهار جوب ، ساختار، پارامترها- ساختار استاتیکی و ساختار  
دینامیکی ) .

۲- مدلسازی سیستم های متتمرکز

۳- مدلسازی سیستم های گشتزده

۴- شبیه سازی مونت کارلو

۵- روش های تولید اعداد تصادفی یکنواخت

۶- روش های تولید اعداد تصادفی غیر یکنواخت و خواص مدل های مختلف

احتمالاتی

۷- نمونه های مشابه سازی صفت انتظار آموزش، بازی وغیره.

۸- روش های کاهش واریانس

۹- کامپیوترو مشابه سازی ، سخت افزارهای اختصاصی برای مشابه سازی ،

سیستم های حسابکردن سوازی و گشتزده در مشابه سازی

۱۰- آشنایی با زبانهای مشابه سازی باتاکید بر SIMSCRIPT GPSS

مراجع:

- 1- A Guide to Simulation, Bratley, Fox and Schrage, 1987.
- 2- Computer-Aided Modelling and Simulation, J.A. Spratt and G.C. Vansteenkiste, 1982.

## سیستم های کنترل دیجیتال



تعداد واحد: ۲

نوع واحد: نظری

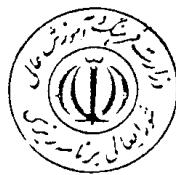
بیشتریاز: سیستم های کنترل خطی

صرفهای درس: (۵۱ ساعت)

آشنائی با سیستم های کنترل دیجیتال و مثالهای از کاربردهای آنها، تبدیل 2 و خواص آن و تبدیل 2 معکوس تابع تبدیل پالسی و بن باله وزنی، نمونه برداری فریهای، محاسبه تبدیل 2 باروش انتگرال کاتولوتن، بازسازی سیگنال اصلی از روی سیگنال نمونه برداری شده تعیین پاسخ میان دولحظه نمونه برداری، تحقق کنترل کننده های دیجیتال و فیلترهای دیجیتال، نگاشت میان مفهوم S و مفهوم Z، تحلیل پایداری سیستم های حلقه بسته در حوزه Z، بدست آوردن معادلهای زمان گسته، کنترل کننده های زمان بیوسته، اصول طراحی براساس معادلهای زمان گسته کنترل کننده های آنالوگ، اصول طراحی براساس روش مکان ریشه و روش های پاسخ فرکانسی، روش طراحی تحلیلی، تحلیل فضای حالت، تعایش فضای حالت سیستم های زمان گسته، حل معادلات حالت سیستم های زمان گسته، ماتریس تابع تبدیل پالسی، گسته سازی معادلات فضای حالت سیستم های زمان بیوسته، تحلیل پایداری لیابانوف سیستم های زمان گسته خطی، غیرخطی و تنبیه بذیر با زمان، تحلیل و طراحی بر فضای حالت، کنترل پذیری کامل حالت، کنترل پذیری خروجی، رویت پذیری

اثرگسته کردن سیستم‌های کنترل زمان پیوسته برکنترل پذیری و  
رویت پذیری، تبدیلات مفید در فضای حالت طراحی از طریق جایابی  
قطبهای، فرمول آکرمن، پاسخ Deadbeat، روتیگرهای حالت،  
روتیگرهای حالت مرتبه کامل، طراحی روتیگرهای پیش‌بین، روتیگر  
جاری، روتیگر مرتبه حداقل، سیستم‌های سرو

له دارماراتی و دنتر



## کنترل بهینه



تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیشیاز : اصول کنترل مدرن

سرفصل دروس : ( ۵۱ ساعت )

فرموله کردن مسئله کنترل بهینه و تخمین پس داده ها  
- برنامه ریزی دینامیک - روش های برگشتی Performances  
- تئوری هامیلتون ، جاکوبی ، بلمن Recurrence  
- محاسبات واریاسیون Hamilton-Jacobi-Bellman  
- کاربرد محاسبات واریاسیون در سیستم های Variations  
کنترل بهینه - رگولاتورها و سروموتورهای خطی ، کنترل بانگ بانگ  
- وزمان کمتره Bang Bang Minimum Time  
- ردیابی در سیستم ها ( باورودی معین ) TRACKING PROBLEM  
- روش های عددی برای یافتن کنترل بهینه و مسیر های بهینه - مسئله نقطه کرانی ثابت و متغیر - روش گراندیان - کاربرد شبیه سازی کامپیوتری در کنترل بهینه - بررسی سیستم های کنترل خطی بهینه منفصل .

### مراجع:

- 1- R. Boudarel, J. Delmas, P. Guichet  
Command Optimale Des Processus  
Dunod, France
- 2- Andrew P. sage, chelsea C. White

- Optimum Systems Control  
Prentice-Hall, Inc
- 3- Donald E.KIRK  
Optimal Control Theory An Introduction  
Prettice - Hall, INC
- 4- LINEAR OPTIMAL CONTROL SYSTEMS,  
KWAKERNAAK, SIVAN, WILEY\_INTECSCIENCE, 1972.





## سیستم‌های کنترل چند متغیره

تعداد واحد: ۲

نوع واحد: نظری

پیش‌نیاز: اصول کنترل مدرن ( یا کنترل پیشرفته یا نظریه سیستم‌های خطی )

سفرفصل درس: ( ۵۱ ساعت )

### تئوری سیستم‌های چندمتغیره

۱- نمایش سیستم‌های چندمتغیره

۲- کنترل پذیری، رویت پذیری و صورت‌های کانونیکال

۳- تحقق سیستم‌های چندمتغیره

۴- صفرها و قطب‌های سیستم‌های چندمتغیره

۵- معکوس سیستم‌های چندمتغیره

۶- پایداری سیستم‌های چندمتغیره

### طرایحی سیستم‌های چندمتغیره

۱- جایابی قطب و طراحی رویتگر در سیستم‌های چندمتغیره

۲- کنترل دکویله سازی در سیستم‌های چندمتغیره

۳- طراحی سیستم‌های دنبال رونده چندمتغیره

۴- روش‌های کنترل پاسخ فرکانسی سیستم‌های چندمتغیره

مراجع:

- 1) R.V.Patt and N.Munro, "Multivariable System Theory and Design," Pergamon Press, 1982

- 2) J.M. Maciejowski, "Multivariable Feedback Design," Addison-Wesley, 1989
- 3) H.H. Rosenbrok, "State-Space and Multivariable Theory," Wiley, 1970, or
- 4) P.K. Sinha, "Multivariable Control Introduction," Marcel Dekker, 1984





## سیستم‌های کنترل غیرخطی

تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز: سیستم‌های کنترل خطی - اصول کنترل مدرن یا کنترل پیشرفت

یا نظریه سیستم‌های خطی (یا هم‌زمان)

سرفصل دروس : (۵۱ ساعت)

۱- مقدمه : آشنایی با انواع توابع غیرخطی و کاربرد آنها در حلتهای

کنترل

۲- بررسی آنالیز در فضای حالت و منحه فازی Phase Plane analysis

بررسی نقاط تعادل و سیکلهای حدی ، استفاده از Point

جهت تعیین سیکل حدی ، جذب transformation technique  
کننده‌ها و جذب کننده‌های عجیب (strange attractors)

۳- بررسی آنالیز تابع توصیفی describing function analysis

بررسی سیکل حدی ، بکارگیری Tsyplkin's method در

تعیین دامنه و پریود سیکل حدی ، بررسی سیستم‌های آشوبناک و

Chaos

۴- اصول تئوری لیاپانوف ، روش خطی نمودن معادلات غیرخطی، روش

متقیم لیاپانوف

۵- بررسی تئوری پیشرفت پایداری ، بررسی پایداری سیستم‌های خودکردن

و غیر خودکردن Autonomous and Non-Autonomous

۶- اصول طراحی سیستم‌های کنترل غیرخطی

۷- روش خطی نمودن با پس خور Feedback Linearization

۶- روش کنترل لغزان Sliding Control

۷- روش کنترل تطبیقی Adaptive Control یا مبحثی

اختیاری به انتخاب استاد درس

۸- وجود پروژه درسی در رابطه با مسائل نویق توضیه می شود.

مراجع :

- 1) J.J.E.Slotine and W.Li, "Applied Nonlinear Control," Prentice-Hall, 1991
- 2) M.Vidyasagar, "Nonlinear Systems Analysis," Prentice-Hall, 1993
- 3) P.A.Cook, "Nonlinear Dynamical Systems," Prentice-Hall, 1986
- 4) J.E.Gibson, "Nonlinear Automatic Control," McGraw-Hill, 1963





شناشی سیستمها

تعداد واحد: ۳

نوع واحد: نظری

بیشتر باز: سیستمها ای استوکاستیک



سفرصل دروس: ( ۵۱ ساعت )

زمینه های مورد بحث:

تئوری و پیتر، کلموگرف - نمایش سیستمها دینا میکی  
استوکاستیک بصورت متغیرها مارکوف - تئوری کالمن، یوسی  
در زمان پیوسته وزمان منفصل - مختصراً از آنالیز سریهای  
زمانی و فرآیندهای ARMA - معادلات دیفرانسیل  
استوکاستیک - فیلتر کردن در حضور شویز "رنگین" - فیلترهای  
غیرخطی . . .

تئوری تخمین - آشنایی با آمار ریاضی - روش های  
آماری برای تخمین - تخمین  $\hat{\mu}$  - روش شعیب با فنده کمترین  
مربعات - مسئله همگرایی - کاربرد . . .

کنترل استوکاستیک و مسئله شناشی - کنترل مرتبه  
دوم و میاندله ربکانی ( حالت بپوسته و حالت منفصل ) - کاربرد  
تئوری Martingale  
تخمین نابع کورا ریان و طیف - کاربرد در بیش بینی

و ماف کردن - متدهای غیر احتمالی ( Deterministic )  
و دارای بیان تخمین عبارات مجازی برای ماتریس  
کوواریانس و .....  
+ مباحث دیگر از قبیل کنترل  
فرآیندهای جهش ( Jump Processes ) و کاربرد آن -  
تصمیم گیری در محیط غیر دقیق ( Fuzzy ) - برنا مهربانی  
و شناسایی در مورد سیستمهای بزرگ .



شبکه‌های عصبی



تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز :

سرفصل دروس : (۵۱ ساعت)

مقدمه‌ای بر شبکه‌های عصبی، تاریخچه، مفاهیم کلی - شبکه مک  
کالا و پیتس - پرسترون و دسته بندی نمرنه‌ها - شبکه‌های هاپفیلد  
ها پیش‌آمدند، شبکه گرابرگ - ماشین بولتزمن و ماشین دیفیوژن - قواعد  
یادگیری هب و دلتا - یادگیری باس انتشار خطأ - یادگیری در ماشینهای  
بولتزمن - شبکه‌های خود تنظیم کننده - نظریه عمومی برای شبکه‌های  
عصبی - استنتاج تقریبی بکمک شبکه‌های عصبی - شناسائی الگوریمی  
تطبیقی با شبکه‌های عصبی خود تنظیم کننده - الگوهای تطبیقی برای  
حل مسائل مشکل کنترل یادگیرنده - پیاده سازی الکترونیکی شبکه‌های  
عصبی، پیاده سازی با حافظه، مدارهای VLSI، مدارهای  
مجتمع برنامه پذیر.



## میکروبروگور

تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیشنباز : مدار منطقی

سفرفصل دروس : ( ۵۱ ساعت )

شرح مختصریگ پروگور ( ریزپردازند ) و قسمتهای مختلف آن  
( نظیر واحدهای مخابراتی ALU ) ، رجیسترهای واحد کنترل - خطوط  
آدرس و داده ها .

شناسائی حافظه های ..... Eeprom , Rom , Ram

بررسی زبان Assembly و تجزیه و تحلیل واحد پردازش

( روش های مختلف اجرای دستورالعمل ) .

بررسی نحوه ارتباط دستگاه های جانبی I/O با میکروبروگور

( نظیر روش های Rolling و با وقفه Interrupt و Priority و غیره ) - موضوع حق تقدم و نحوه اجرای آن  
روش های مختلف ارتباط Daisy Chain و یا تعدد Interrupt

Vector Interrupt - Non Maskable وغیره .

انتقال اطلاعات از پرگور به I/O و بالعکس بحورت موازی

و با بحورت سری با استفاده از IC های واسطه ( بعنوان مثقال

PIO و SIO در 80 Z- ) .

بررسی روش های ارتباط مستقیم I/O یا حافظه ( نظیر

مراجع:

- 1- Microprocessors And Small Digital Computer Systems For Engineer And Scientist; A. KORN
- 2- Microprocessor And Digital Systems
- 3- The Amz 8000 Family Data Book Advanced Micro Derices

## عنوان : حفاظت پیشرفته سیستم های قدرت

مشخصات :

پیشناخت : حفاظت و رله ها	نوع درس : اختیاری
- پروژه :-	نوع واحد : نظری
جمع ساعات تدریس : ۴۸	تعداد واحد : ۲

هدف :

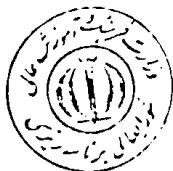
سرفصلها :

- ۱- مقدمه شامل مزایای حفاظت دیجیتال، روند توسعه حفاظت دیجیتال
- ۲- ساخت افزار رله های دیجیتال(بلوک دیاگرام) و قسمتهای مختلف رله های دیجیتال
- ۳- الگوریتم های با موج سینوسی
- ۴- الگوریتم های فوریه و والش
- ۵- الگوریتم های مبتنی بر روش حداقل مربیعات
- ۶- الگوریتم های مبتنی بر مدل دیفرانسیل خط انتقال
- ۷- الگوریتم های مبتنی بر روش امواج سیار
- ۸- الگوریتم های رله دیفرانسیل
- ۹- محل یابی خط
- ۱۰- حفاظت ترانسفورماتور
- ۱۱- حفاظت خطوط چند ترمیナル
- ۱۲- مقدمه مخابرات فiber نوری و کاربرد آن در حفاظت
- ۱۳- سیستم های مهانگ شده حفاظت و کنترل سیستمهای قدرت

منابع و مراجع پیشنهادی :

۱- «حفاظت و سیگنال دهی دیجیتال» ترجمه دکتر صادق جمالی، دانشگاه علم و صنعت ایران، ۱۳۸۰.
2- A.J.Johns & S.K.Salman, "Digital Protection for Power Systems", Peter Peregrinus, London, 1995.
3- A.Phadke & J.S.Thorp, "Computer Relaying for Power Systems", Research studies press Ltd., 1988.

ویرایش	تاریخ	شرح تغییرات	محل مهر
تدوین اولیه	۷۲/۱۱/۹	تدوین شده توسط شورایعالی برنامه ریزی	
بازنگری اول	۸۲/۷/۲۲	بازنگری توسط دانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران	
بازنگری دوم			



## سهره برداری از سیستم‌های قدرت پیشرفته

تعداد واحد : ۲

نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : ماشین‌های الکتریکی ۲ و بررسی سیستم‌های قدرت ۲

سفرحل دروس : (۵۱ ساعت)

مسائل اقتصادی در سهره برداری از سیستم‌های قدرت ،

روش‌های مختلف Unit Commitment به روش‌های مختلف پیش‌بینی با

روش‌های مختلف ، در مدار قرار گرفتن نیروگاهها ، پخش توان اقتصادی

Economic Dispatch بادر نظر گرفتن تلفات خط انتقال ،

پخش توان نیروگاه‌های حرارتی و آبی ، روشهای مختلف برای

برنامه‌ریزی سیستم‌های قدرت ، تبادل اقتصادی انرژی بین سیستم‌های

سهم پیوسته ، روشهای پیشرفته و سریع پخش توان ، نظارت سیستم‌های

قدرت سیستم‌های SCADA ، EMS نقش مرکز کنترل ،

تخمین حالت سیستم‌های قدرت Bad Data Detection , State Estimation

بررسی حساسیت سیستم‌های قدرت و بررسی حالت‌های اضطراری

Contingency Analysis

### مراجع :

1- Power Generation Operation & Control

By: Allen J. Wood

Bruce F. Wollenberg

John Wiley & Sons

2- Modern Power Systems Control and Operation

By: Alif S. Debs

Kluwer Academic Publishers.

## عنوان : هارمونیکهای سیستمهای قدرت

### مشخصات :

- پیشناز :

نوع درس : اختیاری

- پروژه :

نوع واحد : نظری

جمع ساعات تدریس : ۴۸

تعداد واحد : ۲

### هدف :

### سرفصلها :

- ۱- مقدمه و تعریف: تعاریف، مشخصات و پارامترهای اساسی برای تعیین کیفیت سیستمهای قدرت، ...
- ۲- علل و اثرات ناخالصیها (هارمونیکها) در سیستمهای قدرت: اثرات هارمونیکها بر ترانسفورماتورها، موتورها، رله ها و خطوط (تلگات هارمونیکی، میزان عمر مفید، حساسیت، کنترل(GIC), Ferro Resonance, Resonanc ... . Geomagnetically Induced Currents (GIC),
- ۳- اندازه گیری کیفیت سیستمهای قدرت: اندازه گیری جریان، ولتاژ، توان و ... در حضور هارمونیکها.
- ۴- مدلسازی خطوط و اجزاء سیستمهای قدرت: مدل غیر خطی ترانسفورماتورها و موتورها, Power Flow, Harmonic Power Flow, ... ,Power Flow
- ۵- کنترل کیفیت در سیستمهای قدرت: میزان مجاز هارمونیکها (استاندارد IEEE ۵۱۹ ...), روشهای جلوگیری از GIC, فیلترها ... ,Power Conditioners ,(Harmonic Filter, Active Filter)

### منابع و مراجع پیشنهادی :

### مراجع :

- 1- G.T. Heydt, "Electric Power Quality", Star in a Circle Publications.
- 2- J. Arrillaga, D.A. Bradley and P.S. Bodger, "Power System Harmonics" John Wiley & Sons,
- 3- W. Shepherd and P. Zand, "Energy Flow and Power Factor in Non-Sinusoidal Circuits", Cambridge University Press, New York.

ویرایش	تاریخ	شرح تغییرات	محل مهر
تدوین اولیه	۸۲/۷/۲۲	تدوین شده توسط دانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران	
بازنگری اول			
بازنگری دوم			

## عنوان : کیفیت توان الکتریکی

**مشخصات :**

پیش‌نیاز :	نوع درس : اختیاری
پروژه :	نوع واحد : نظری
جمع ساعت تدریس : ۴۸	تعداد واحد : ۳

**هدف :**

**سرفصلها :**

- ۱- مقدمه : کیفیت نیروی برق، تعاریف، کلاسه بندی موارد، ماهیت پدیده‌های مربوطه، شرایط نامی ولتاژ در شبکه، استانداردهای مربوطه و ...
- ۲- تعاریف و اصطلاحات (Terminology & Definitions) : موارد عمومی کیفیت انرژی الکتریکی، پدیده‌های گذرا، تغییرات و نوسانات ولتاژ، عدم تعادل ولتاژ، تغییر شکل موج، نوسانات فرکانس، ضربه اعوجاج، پدیده‌های notch, spike, outage, THD, C.DIN, THF و ...، فاکتورهای هارمونیکها و اینترهارمونیکها و عوامل بوجود آورده موارد فوق الذکر
- ۳A- تغییرات و نوسانات ولتاژ (Voltage Variations and Fluctuations) : انواع نوسانات ولتاژ، افت/قطع ناکهانی ولتاژ، رگولاسیون ولتاژ، عوامل بوجود آورده و روش‌های بهبود موارد فوق
- ۳B- هارمونیکها و اینترهارمونیکها (تعاریف، استانداردها، عوامل بوجود آورده، راههای مقابله و ...)
- ۴- پدیده سوسوزدن (Filker) : تعریف، بررسی آماری، استانداردهای مربوطه، روشها و تجهیزات اندازه‌گیری، پیش‌بینی و تعیین میزان سوسوزدن، منحنی‌های مربوطه، روش‌های بهبود و کاهش این پدیده
- ۵- اثرات کیفیت توان : کیفیت برق و اثرات آن در دستگاه‌های اندازه‌گیری و الکترونیکی، انواع تجهیزات قدرت، بارهای الکتریکی، وسائل خانگی، کنتورهای القائی و الکترونیکی، سیستمهای مخابراتی و ...
- ۶- زمین کردن (Wiring & Grounding) : تعریف، دلالت زمین کردن، مشکلات و محدودیتها، زمین کردن تجهیزات حساس، استانداردهای مربوطه و ...
- ۷- مانیتورینگ و اندازه‌گیری موارد کیفیت توان : پارامترهای قابل اندازه‌گیری، نقاط مناسب برای مانیتورینگ در شبکه، معیارها و روش‌های ارزیابی و اندازه‌گیری، بررسی استانداردهای مربوطه، انواع تجهیزات و دستگاه‌های اندازه‌گیری موارد کیفیت توان

**منابع و مراجع پیشنهادی :**

- 1- R.C.Dugan, et al, "Electrical Power System Quality", 1996.
- 2- "Quality of Electrical Supply", ESAA short course Program, 1997.
- 3- GT. Heydt, "Electrical Power Quality", 1991.
- 4- J.Arillaga et al, "Power System Harmonics", 1985.
- 5- M. Bollen,"Understanding Power Quality Problems", IEEE Press 2000.
- 6- "Voltage Quality in Electrical Power Systems", IEEE, 2001.
- 7- B.W.Kennedy, "Power Quality Primer", MC Graw Hill, New York, 2000.

محل مهر	شرح تغییرات	تاریخ	ویرایش
دانشگاه علم و صنعت ایران	تدوین شده توسط دانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران	۸۲/۷/۲۲	تدوین اولیه
			بازنگری اول
			بازنگری دوم

## عنوان : ادوات FACTS

### مشخصات :

پیشنباز :	نوع درس : اختیاری
پروژه :	نوع واحد : نظری
جمع ساعات تدریس : ۴۸	تعداد واحد : ۳

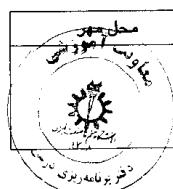
### هدف :

#### سرفصلها :

- ۱- کنترل انتقال توان و دلیل نیاز به ادوات FACTS : اصول انتقال توان AC - مشکلات و نیازهای انتقال - ظهور ادوات FACTS - معرفی کنترل کننده‌های FACTS
- ۲- ادوات FACTS موازی (STATCOM-SVC) : اصول جبرانسازی موازی استاتیکی - معرفی SVC و اصول کاربرد آن - کنترل SVC
- ۳- ادوات FACTS سری (SSSC-TCSC) : معرفی TCSC و اصول کار آن - مدل TCSC - کاربرد TCSC در میراسازی نوسانات و روزانسنهای زیر سنکرون - جایابی و حفاظت TCSC - معرفی SSSC - مدل SSSC و کاربردهای آن
- ۴- جابجاگر فاز استاتیکی (SPS = Static phase shifter) : اصول کار جابجاگر فاز - معرفی جابجاگر فاز استاتیکی (SPS) - مدل SPS در حالات مانندگار و بررسی عملکرد آن - مدارهای قدرت SPS - کاربردهای SPS
- ۵- کنترل کننده یکپارچه پخش بار (UPFC) : معرفی UPFC و اصول کار آن - مشخصه‌های UPFC - نحوه کنترل مستقل توانهای اکتیو و راکتیو - مقایسه UPFC با دیگر ادوات FACTS - کنترل UPFC و حالت‌های دینامیکی.
- ۶- کنترل کننده پخش بار بین خطوط (IPFC) : معرفی IPFC - نحوه کنترل توان اکتیو بین دو خط موازی - کاربرد IPFC برای کنترل توان در چند خط موازی
- ۷- تجزیه و تحلیل و کنترل ادوات FACTS در حالت مانندگار : مدلسازی ادوات FACTS در حالت مانندگار - بررسی عملکرد ادوات FACTS در حالت مانندگار
- ۸- مطالعات حالت گذار در حضور ادوات FACTS : مرور معیار سطحی برابر - تجزیه و تحلیل سیستم قدرت در حضور ادوات FACTS - کنترل ادوات FACTS برای بهبود پایداری گذرا (STATCOM-SVC-SSSC-TCSC UPFC)

### منابع و مراجع پیشنهادی :

- 1- A.T.Johns, A. Ter Gazarian and F. Warne.(editors)"Flexible AC Transmission Systems (FACTS)", IEE Power and Energy Series 30.
- 2- Robert J.Herrick, Narain G. Hingorani and Laszlo Gyugyi.(editorial Board). "Understanding FACTS", IEEE Press,



ویرایش	تاریخ	شرح تغییرات	محل پذیرش
تدوین اولیه	۸۲/۷/۲۲	تدوین شده توسط دانشکده مهندسی برق دانشگاه علم و صنعت ایران	دانشگاه علم و صنعت ایران
بازنگری اول			
بازنگری دوم			